

ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΚΡΗΤΗΣ - Τμήμα Εφαρμοσμένων Μαθηματικών

«Γραμμική Άλγεβρα Ι» (EM111) – Χειμερινό Εξάμηνο 2006-2007, Διδάσκων: Ι. Τσαγράκης

9^ο ΦΥΛΛΑΔΙΟ ΑΣΚΗΣΕΩΝ

Άσκηση 1: Δείξτε ότι η απεικόνιση $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ με $f(x, y) = (2x, y)$ είναι γραμμική απεικόνιση και βρείτε τον $\ker f$. Είναι η f “1-1”;

Άσκηση 2: Δείξτε ότι η απεικόνιση $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ με $f(x, y, z) = (2x, y^3)$ δεν είναι γραμμική.

Άσκηση 3: Βρείτε πίνακα A στον οποίο αντιστοιχεί η γραμμική απεικόνιση $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ με $f(x, y) = (2x + y, 3y, x - y)$.

Άσκηση 4: Εξηγήστε γιατί μια γραμμική απεικόνιση $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ δεν μπορεί να είναι “επί”.

Άσκηση 5: Έστω V, W διανυσματικοί χώροι επί ενός σώματος \mathbb{F} και $f: V \rightarrow W$ γραμμική απεικόνιση. Αν $\dim V = \dim W$, τότε δείξτε ότι η f είναι “1-1” αν και μόνο αν η f είναι “επί”.

Άσκηση 6: Βρείτε τον πίνακα που αντιστοιχεί στη γραμμική απεικόνιση η οποία απεικονίζει τα διανύσματα $(1, 0, 0)$, $(0, 1, 0)$ και $(0, 0, 1)$ στα διανύσματα $(1, 5, 2, 9)$, $(2, 6, 4, 7)$, $(\sqrt{3}, 3, 7, 1)$, αντίστοιχα.

Άσκηση 7: Έστω V ένας διανυσματικός χώρος επί ενός σώματος \mathbb{F} και $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$ μια διατεταγμένη βάση του V . Έστω $v_1, v_2, v_3 \in V$ με: $v_1 = b_1 + b_2 + 2b_3$, $v_2 = b_1 + b_3$, $v_3 = 2b_1 + b_2 + 3b_3$. Να βρεθεί μια βάση του χώρου $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle$.

Άσκηση 8: Έστω V ένας διανυσματικός χώρος επί ενός σώματος \mathbb{F} και $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$ μια διατεταγμένη βάση του V . Έστω $v_1, v_2, v_3 \in V$ με: $v_1 = b_1 + b_3$, $v_2 = 2b_1 + b_2$, $v_3 = 3b_1 + 2b_2 + 3b_3$. Δείξτε ότι το $\{v_1, v_2, v_3\}$ αποτελεί βάση του V .

Άσκηση 9: Έστω V ένας διανυσματικός χώρος επί ενός σώματος \mathbb{F} και $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$ μια διατεταγμένη βάση του V . Έστω $v_1, v_2, v_3 \in V$ με: $v_1 = b_1 + b_2 + 2b_3$, $v_2 = b_1 + b_3$, $v_3 = 2b_1 + b_2 + 3b_3$. Έστω επίσης: $w_1 = v_1 - v_3$, $w_2 = v_2 - v_1 + v_3$, $w_3 = v_1$. Δείξτε ότι $\langle w_1, w_2, w_3 \rangle = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$.

Άσκηση 10: Έστω V, W διανυσματικοί χώροι επί ενός σώματος \mathbb{F} και οι διατεταγμένες βάσεις τους $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$, $\mathbb{B}' = \{b'_1, b'_2, b'_3, b'_4\}$ αντίστοιχα. Έστω η γραμμική απεικόνιση $f: V \rightarrow W$ με: $f(b_1) = b'_1 + b'_2$, $f(b_2) = 2b'_1 + b'_3$, $f(b_3) = 3b'_1 + b'_2 + b'_3$. Να βρεθούν βάσεις των $\ker f$ και $\text{Im } f$.

Άσκηση 11: Έστω V ένας διανυσματικός χώρος επί ενός σώματος \mathbb{F} και $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$ μια διατεταγμένη βάση του V . Έστω η γραμμική απεικόνιση $f: V \rightarrow V$ με: $f(b_1) = 2b_1 + 4b_2 + b_3$, $f(b_2) = 3b_1 + b_2 - b_3$, $f(b_3) = -b_1 + 2b_2 + b_3$.

α) Δείξτε ότι υπάρχει η f^{-1} αφού πρώτα βρείτε τον πίνακα της f ως προς τη \mathbb{B} .

β) Βρείτε τον πίνακα της f^{-1} ως προς τη \mathbb{B} .

Άσκηση 12: Έστω η γραμμική απεικόνιση $L_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ που ορίζεται από τον πίνακα $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$.

- α) Δείξτε ότι η απεικόνιση είναι “επί”.
- β) Βρείτε ένα διάνυσμα $v \in \mathbb{R}^3$ με την ιδιότητα $L_A(v) = (-2, 5)$
- γ) Βρείτε τον πυρήνα $\ker(L_A)$ της απεικόνισης L_A .

Άσκηση 13: Δίνεται ο υπόχωρος $W = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x - 2y = 0\}$ του \mathbb{R}^2 .

- α) Βρείτε μια βάση του W και τη διάσταση του.
- β) Βρείτε πίνακα $A \in \mathbb{R}^{1 \times 2}$ έτσι ώστε $W = \mathcal{N}(A)$.
- γ) Βρείτε πίνακα $B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ έτσι ώστε $W = \mathcal{N}(B)$.
- δ) Βρείτε γραμμική απεικόνιση $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ έτσι ώστε $W = \ker f$.

Άσκηση 14: Έστω V, W διανυσματικοί χώροι επί ενός σώματος \mathbb{F} . Δείξτε ότι εάν $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, \dots, b_k\}$ είναι μια βάση του V και $f : \mathbb{B} \rightarrow W$ μια απεικόνιση, τότε υπάρχει ακριβώς μία γραμμική απεικόνιση $L : V \rightarrow W$ τέτοια ώστε $L(b_i) = f(b_i)$, $\forall b_i \in \mathbb{B}$.

Άσκηση 15: Δείξτε ότι υπάρχει μοναδική γραμμική απεικόνιση $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ με $f(1,1,1) = (1,0,1)$, $f(0,1,-1) = (2,1,3)$, $f(1,2,1) = (1,1,2)$ και

- α) Βρείτε τον πίνακα A της απεικόνισης.
- β) Δείξτε ότι η εικόνα της f είναι ένα επίπεδο στον \mathbb{R}^3 .
- γ) Βρείτε τον πυρήνα της f .
- δ) Βρείτε έναν υπόχωρο V του \mathbb{R}^3 διαστάσεως 2 τέτοιον ώστε $f(V) = \text{Im } f$.
- ε) Βρείτε ένα διάνυσμα $v \in \mathbb{R}^3$ τέτοιο ώστε $f(v) = (6, -1, 5)$.
- στ) Βρείτε έναν υπόχωρο W του \mathbb{R}^3 διαστάσεως 2 τέτοιον ώστε η εικόνα $f(W)$ να είναι η ευθεία στον \mathbb{R}^3 που ορίζεται από το διάνυσμα $(6, -1, 5)$.

Άσκηση 16: Εξετάστε αν οι απεικονίσεις που ορίζουν οι παρακάτω πίνακες είναι “1-1” ή “επί”. Επίσης, υπολογίστε τον αριστερό ή δεξιό αντίστροφο τους στις περιπτώσεις που αυτοί υπάρχουν.

$$\alpha) A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, \quad \beta) B = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}, \quad \gamma) C = [3 \ 2 \ -1], \quad \delta) D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Άσκηση 17: Έστω ένα οποιοδήποτε διάνυσμα v του \mathbb{R}^m και W ένας οποιοσδήποτε υπόχωρος του \mathbb{R}^m . Αν $\mathbb{B} = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ μια βάση του W , δείξτε ότι η προβολή του v στον W δίνεται ως $pr_W(v) = P v$ με $P = A(A^T A)^{-1} A^T$ όπου $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ο πίνακας με στήλες τις συντεταγμένες των b_1, b_2, \dots, b_n .

Άσκηση 18: Δείξτε ότι ένας τετραγωνικός πίνακας $P \in \mathbb{R}^{m \times m}$ είναι πίνακας προβολής πάνω σε έναν υπόχωρο του \mathbb{R}^m εάν και μόνον εάν ο P είναι συμμετρικός και $P^2 = P$.

Άσκηση 19: Βρείτε τον πίνακα προβολής P πάνω στον χώρο που παράγεται από τα διανύσματα $v_1 = (1, 1, 1, 2)$, $v_2 = (-3, -1, 0, 2)$. Ποια η προβολή του διανύσματος $v = (7, 5, 1, 0)$ πάνω στον $\langle v_1, v_2 \rangle$;

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ Ι (ΕΜ 111)

ΛΥΣΕΙΣ ΑΣΚΗΣΕΩΝ 9ου ΦΥΛΛΑΔΙΟΥ

ΑΣΚΗΣΗ 1

$\forall v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2$ με $v_1 = (x_1, y_1)$, $v_2 = (x_2, y_2)$ ισχύουν:

$$\begin{aligned} 1) f(v_1) + f(v_2) &= f(x_1, y_1) + f(x_2, y_2) = (2x_1, y_1) + (2x_2, y_2) = \\ &= (2x_1 + 2x_2, y_1 + y_2) = (2(x_1 + x_2), y_1 + y_2) = f((x_1 + x_2), (y_1 + y_2)) \\ &= f(v_1 + v_2), \quad \forall v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2) \lambda f(v_1) &= \lambda f(x_1, y_1) = \lambda(2x_1, y_1) = (2\lambda x_1, \lambda y_1) = f(2x_1, \lambda y_1) = \\ &= f(2v_1) \quad \forall \lambda \in \mathbb{R} \text{ και } \forall v_1 \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

Άρα η f είναι γραμμική απεικόνιση

$$\text{Έστω } v \in \mathbb{R}^2 \text{ με } f(v) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow (x, y) = (0, 0) \Leftrightarrow v = 0 \in \mathbb{R}^2$$

Άρα $\ker f = \{0\} \Leftrightarrow f$ είναι $\hat{1}-1$,

ΑΣΚΗΣΗ 2

$\forall v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ και $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ έχουμε:

$$\left. \begin{aligned} \lambda f(v) &= \lambda(2x, y^3) = (2\lambda x, \lambda y^3) \\ f(\lambda v) &= f(2x, \lambda y, \lambda z) = (2\lambda x, \lambda^3 y^3) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \lambda f(v) \neq f(\lambda v) \text{ (συνικά)}$$

Άρα η f δεν είναι γραμμική απεικόνιση.

ΑΣΚΗΣΗ 3

Αν $B = \{e_1, e_2\}$, $B' = \{e'_1, e'_2, e'_3\}$ οι κανονικές βάσεις των \mathbb{R}^2 και \mathbb{R}^3 αντίστοιχα, τότε:

$$f(e_1) = f(1, 0) = (2, 0, 1) = 2e'_1 + e'_3$$

$$f(e_2) = f(0, 1) = (1, 3, -1) = e'_1 + 3e'_2 - e'_3$$

Άρα $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ ως προς τις B και B'

Εvaluation: $\begin{bmatrix} 2x+y \\ 3y \\ x-y \end{bmatrix} = x \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}}_A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ 4

Αν A ο πίνακας της απεικόνισης ως προς τις κανονικές βάσεις των \mathbb{R}^2 και \mathbb{R}^3 , τότε έχουμε:

$$\{n \text{ } f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ είναι "επι"}\} \Leftrightarrow \{\forall w \in \mathbb{R}^3, \exists v \in \mathbb{R}^2 \text{ τ.ω. } w = f(v)\} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \{\forall w \in \mathbb{R}^3, \exists v \in \mathbb{R}^2 \text{ τ.ω. } w = Av\} \Leftrightarrow \{\text{το σύστημα } AX = W \text{ έχει λύση}$$

$$\forall w \in \mathbb{R}^3\} \Leftrightarrow R(A) = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \dim R(A) = 3 \text{ που είναι } \underline{\underline{\alpha\delta\upsilon\nu\alpha\tau\omicron\upsilon\tau}}\}$$

$$\text{αφού } A \in \mathbb{R}^{3 \times 2} \text{ έχει 2 στήλες, οπότε } \dim R(A) \leq 2$$

ΑΣΚΗΣΗ 5

Έστω $\dim V = \dim W$.

$$\begin{aligned} \{ \text{Η } f: V \rightarrow W \text{ είναι "1-1"} \} &\Leftrightarrow \{ \ker f = \{0\} \} \Leftrightarrow \{ \dim(\ker f) = 0 \} \\ &\Leftrightarrow \dim V = \dim(\operatorname{Im} f) \xleftrightarrow{\substack{\uparrow \\ \dim W = \dim V}} \dim W = \dim(\operatorname{Im} f) \xleftrightarrow{\substack{\uparrow \\ \operatorname{Im} f \subseteq W}} W = \operatorname{Im} f \\ &\Leftrightarrow \{ \forall w \in W, \exists v \in V \text{ τ.ω. } f(v) = w \} \Leftrightarrow \{ \eta \text{ } f: V \rightarrow W \text{ είναι "επι"} \} \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ 6

Η απεικόνιση είναι $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$

Τα διανύσματα $e_1 = (1, 0, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0)$, $e_3 = (0, 0, 1)$ αποτελούν την κανονική βάση του \mathbb{R}^3 . Άρα:

$$\left. \begin{aligned} f(e_1) &= (1, 5, 2, 9) \\ f(e_2) &= (2, 6, 4, 7) \\ f(e_3) &= (\sqrt{3}, 3, 7, 1) \end{aligned} \right\} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \sqrt{3} \\ 5 & 6 & 3 \\ 2 & 4 & 7 \\ 9 & 7 & 1 \end{bmatrix}$$

ως προς τις κανονικές βάσεις των $\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^4$

ΑΣΚΗΣΗ 7

Τα διανύσματα συντεταγμένων των $v_1, v_2, v_3 \in V$ ως προς την \mathbb{B} είναι $(1, 1, 2)$, $(1, 0, 1)$ και $(2, 1, 3)$ αντίστοιχα.

Έστω ο πίνακας $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ με γραμμές αυτά τα διανύσματα συντεταγμένων

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{\downarrow (-) \\ \leftarrow (-)}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{\downarrow (-) \\ \leftarrow (-)}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = U$$

Άρα $\{ \text{μια βάση του } \langle v_1, v_2, v_3 \rangle \} = \{ \text{μια βάση του } R(A^T) \} = \{ \text{μια βάση του } R(U^T) \} = \{ (1, 1, 2), (0, -1, -1) \}$ ως προς την \mathbb{B}

δηλ. $\{ \text{μια βάση του } \langle v_1, v_2, v_3 \rangle \} = \{ w_1, w_2 \}$
 με $w_1 = b_1 + b_2 + 2b_3$ και $w_2 = -b_2 - b_3$

ΑΣΚΗΣΗ 8

Η \mathbb{B} έχει 3 διανύσματα, άρα $\dim V = 3$, οπότε αρκεί να δείξουμε ότι τα v_1, v_2, v_3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα.

Έστω $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ ο πίνακας με στήλες τις συντεταγμένες των

v_1, v_2, v_3 ως προς \mathbb{B}

Έχουμε: $\det A = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3 + 1 = 4 \neq 0$

Άρα, τα v_1, v_2, v_3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα, και επειδή $\dim V = 3$ το $\{v_1, v_2, v_3\}$ είναι μια βάση του V

ΑΣΚΗΣΗ 9

Τα w_1, w_2, w_3 προκύπτουν από γραμμικώς συνδυασμούς των v_1, v_2, v_3 . (1)

Άρα $\langle w_1, w_2, w_3 \rangle \subseteq \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$

Αρκεί να δείξουμε ότι $\dim(\langle w_1, w_2, w_3 \rangle) = \dim(\langle v_1, v_2, v_3 \rangle)$

(βλ. Άσκηση 5γ(ii), πρόβλημα 5ο)

Έστω $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ ο πίνακας με στήλες τις συντ/γμίες των v_1, v_2, v_3 ως προς \mathbb{B}

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 \leftarrow R_2 - R_1 \\ R_3 \leftarrow R_3 - 2R_1}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3 \leftarrow R_3 - R_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = U$$

Άρα: $\dim(\langle v_1, v_2, v_3 \rangle) = \dim R(A^T) = r(A) = 2$

Επίσης: $w_1 = v_1 - v_3 = b_1 + b_2 + 2b_3 - 2b_1 - b_2 - 3b_3 = -b_1 - b_3$

$w_2 = v_2 - v_1 + v_3 = b_1 + b_3 - b_1 - b_2 - 2b_3 + 2b_1 + b_2 + 3b_3 = 2b_1 + 2b_3$

$w_3 = v_1 = b_1 + b_2 + 2b_3$

Έστω $B = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \leftarrow -R_1 \\ R_2 \leftarrow R_2 - 2R_1 \\ R_3 \leftarrow R_3 - R_1}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_3} \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Άρα: $\dim(\langle w_1, w_2, w_3 \rangle) = \dim R(B^T) = r(B) = 2$

Από: $\dim(\langle w_1, w_2, w_3 \rangle) = \dim(\langle v_1, v_2, v_3 \rangle)$, οπότε λόγω της (1)

16 ΧΥΕΙ ΟΤΙ $\langle w_1, w_2, w_3 \rangle = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$

ΑΣΚΗΣΗ 10

Ο πίνακας A της απεικόνισης ως προς τις βάσεις B, B' εκμηχαι-
ζεται χρησιμοποιώντας ως βήτες τις συν/χρήνες των $f(b_1), f(b_2),$
 $f(b_3)$ ως προς την B' . Άρα:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{(-) \\ (-)}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{-1/2 \\ (-)}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = U$$

$\{\text{Βάση του } \text{Im} f\} = \{\text{Βάση του } R(A)\} = \{\text{βήτες } A \text{ που αντιστοιχούν}$
 $\text{στις βήτες του } U \text{ με τους οδηγούς}\} = \{1\text{η, } 2\text{η βήτη του } A\} =$

$= \{(1, 1, 0, 0), (2, 0, 1, 0)\}$ ως προς την B' . Δηλαδή,

$\{\text{μια Βάση του } \text{Im} f\} = \{w_1, w_2\}$

με $w_1 = b'_1 + b'_2$, $w_2 = 2b'_1 + b'_3$

$$AX = 0 \Leftrightarrow UX = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = -x_3 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = -x_3 \\ x_1 = -x_3 \end{cases} \quad \text{Άρα: } \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = x_3 \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$\{\text{Βάση του } \text{ker} f\} = \{\text{Βάση του } N(A)\} = \{(-1, -1, 1)\}$ ως προς την B

δηλ. $\{\text{Βάση του } \text{ker} f\} = \{v\}$ με $v = -b_1 - b_2 + b_3$

ΑΣΚΗΣΗ 11

α) Ο πίνακας της f ως προς τη βάση \mathbb{B} εκχρηματίζεται χρησιμοποιώντας ως στήλες τις συντεταγμένες των $f(b_1), f(b_2), f(b_3)$ ως προς \mathbb{B} .

Άρα:
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$\{ \exists f^{-1} \text{ υπάρχει} \} \Leftrightarrow \{ \exists A^{-1} \} \Leftrightarrow \det A \neq 0$

Έχουμε: $\det A = 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 6 - 8 + 7 = 5 \neq 0$

Άρα $\exists f^{-1}$

β) Ο πίνακας της $f^{-1}: V \rightarrow V$ ως προς \mathbb{B} είναι ο A^{-1} . Εφαρμόζοντας τη διαδικασία αναλοφής Gauss-Jordan έχουμε:

$$\begin{aligned} & \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{matrix} \leftarrow (-) \\ \leftarrow (-) \end{matrix}} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & 4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -5/2 & 3/2 & -1/2 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{matrix} \leftarrow (-) \\ \leftarrow (-) \end{matrix}} \\ & \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 3 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & 4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1/2 & 1/2 & -1/2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{matrix} \leftarrow (-) \\ \leftarrow (-) \\ \leftarrow (-) \end{matrix}} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 3 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & -5 & 0 & 2 & -3 & 8 \\ 0 & 0 & -1/2 & 1/2 & -1/2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{matrix} \leftarrow (-) \\ \leftarrow (-) \end{matrix}} \\ & \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 6/5 & -4/5 & 14/5 \\ 0 & -5 & 0 & 2 & -3 & 8 \\ 0 & 0 & -1/2 & 1/2 & -1/2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{matrix} \cdot (1/2) \\ \cdot (-1/5) \\ \cdot (-2) \end{matrix}} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3/5 & -2/5 & 7/5 \\ 0 & 1 & 0 & -2/5 & 3/5 & -8/5 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & -2 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Άρα
$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 3/5 & -2/5 & 7/5 \\ -2/5 & 3/5 & -8/5 \\ -1 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ 12

$$\alpha) A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{2 \rightarrow 2-2 \cdot 1 \\ \leftarrow \leftarrow}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = U$$

$$r(A) = 2 = m \iff L_A \text{ είναι "επί"}$$

β) Έστω $v = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$. Τότε:

$$L_A(v) = (-2, 5) \iff A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 5 \end{bmatrix} \iff U \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 5 - 2(-2) \end{bmatrix} \iff$$

$$\iff \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 9 \end{bmatrix} \iff \begin{cases} x_2 + x_3 = 9 \iff x_2 = 9 - x_3 \\ x_1 + x_3 = -2 \iff x_1 = -2 - x_3 \end{cases}$$

$$\text{Άρα } v = \begin{bmatrix} -2 - x_3 \\ 9 - x_3 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 9 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \mu\epsilon \quad x_3 \in \mathbb{R} \quad (1)$$

$$\text{π.χ. } v = \begin{bmatrix} -3 \\ 8 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\text{για } x_3 = 1)$$

$$\gamma) \ker(L_A) = N(A)$$

Από τη μορφή του v στην εξίσωση (1), όπου x_3 είναι ελεύθερη μεταβλητή, προκύπτει ότι η γενική λύση της ομογενούς $AX=0$ είναι η: $x_3 \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$. Άρα $\ker(L_A) = N(A) = \langle (-1, -1, 1) \rangle$

ΑΣΚΗΣΗ 13

α) $\forall (x, y) \in W$ έχουμε $(x, y) = (2y, y) \iff (x, y) = y(2, 1)$ με $y \in \mathbb{R}$
 δηλ. $W = \langle (2, 1) \rangle$. Άρα $\dim W = 1$ και μια βάση του W είναι το διάνυσμα $w = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$.

β) Έστω $A = \begin{bmatrix} \alpha & b \end{bmatrix}$. Θα πρέπει $\dim N(A) = 1 \Leftrightarrow r(A) = 2 - 1 \Leftrightarrow r(A) = 1$
 και επίσης $AW = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha & b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow 2\alpha + b = 0 \Leftrightarrow b = -2\alpha$

Επομένως: $A = \begin{bmatrix} \alpha & -2\alpha \end{bmatrix}$ με $\alpha \in \mathbb{R}^*$ (πρέπει $\alpha \neq 0$ έτσι ώστε $r(A) = 1$)
 π.χ. $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \end{bmatrix}$

γ) Ένας πίνακας $B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ με γραμμικές στήλες πολλαπλασιασμού του $\begin{bmatrix} \alpha & -2\alpha \end{bmatrix}$
 (με $\alpha \neq 0$) έχει $N(B) = N(A)$ μιας και σε τέτοια περίπτωση οι
 2 εξισώσεις του συστήματος $BX = 0$ έχουν τις ίδιες λύσεις, οπότε
 το σύνολο λύσεων της $AX = 0$ ταυτίζεται με εκείνο του $BX = 0$.

Άρα, π.χ. $B = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -6 \end{bmatrix}$

δ) Η f αντιστοιχεί σε ένα πίνακα $C \in \mathbb{R}^{1 \times 2}$ με $\ker f = N(C) = W$
 Άρα $C = A = \begin{bmatrix} \alpha & -2\alpha \end{bmatrix}$ με $\alpha \in \mathbb{R}^*$ και επομένως:

$$f(x, y) = C \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha & -2\alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \alpha(x - 2y)$$

π.χ. $f(x, y) = x - 2y$

ΑΣΚΗΣΗ 14

Αφού $B = \{b_1, b_2, \dots, b_k\}$ είναι βάση του V , $\forall v \in V$ υπάρχουν μοναδικά
 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{F}$ τέτοια ώστε: $v = \lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2 + \dots + \lambda_k b_k$ (1)

Ορίσαμε $L(v) = \lambda_1 f(b_1) + \lambda_2 f(b_2) + \dots + \lambda_k f(b_k)$. Από τη μοναδικότητα

του γραμμικού συνδυασμού στην (1), συνεπάγεται ότι $\forall v \in V$, \exists μοναδικό $L(v)$
 και συνεπώς η L είναι απεικόνιση. Επίσης είναι γραμμική, αφού:

$$\begin{aligned} 1) L(\lambda v) &= \lambda \lambda_1 f(b_1) + \lambda \lambda_2 f(b_2) + \dots + \lambda \lambda_k f(b_k) = \\ &= \lambda (\lambda_1 f(b_1) + \lambda_2 f(b_2) + \dots + \lambda_k f(b_k)) = \lambda L(v), \quad \forall v \in V, \forall \lambda \in \mathbb{F} \end{aligned}$$

2) $\forall v_1, v_2 \in V$, $\exists c_1, c_2, \dots, c_k, \mu_1, \mu_2, \dots, \mu_k \in \mathbb{F}$ τ.ω.

$$v_1 = c_1 b_1 + c_2 b_2 + \dots + c_k b_k, \quad v_2 = \mu_1 b_1 + \mu_2 b_2 + \dots + \mu_k b_k$$

$$\begin{aligned} \text{και: } L(v_1 + v_2) &= (c_1 + \mu_1) f(b_1) + (c_2 + \mu_2) f(b_2) + \dots + (c_k + \mu_k) f(b_k) = \\ &= c_1 f(b_1) + c_2 f(b_2) + \dots + c_k f(b_k) + \\ &\quad + \mu_1 f(b_1) + \mu_2 f(b_2) + \dots + \mu_k f(b_k) = L(v_1) + L(v_2) \end{aligned}$$

Για να δείξουμε ότι η L είναι μοναδική, θεωρούμε μια γραμμική απεικόνιση $M: V \rightarrow W$ τ.ω. $M(b_i) = f(b_i) \quad \forall b_i \in \mathcal{B}$ (με $i=1, 2, \dots, k$)

Τότε $\forall v \in V$ ισχύει η (1) και επομένως:

$$\begin{aligned} M(v) &= M(\lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2 + \dots + \lambda_k b_k) = \lambda_1 M(b_1) + \lambda_2 M(b_2) + \dots + \lambda_k M(b_k) = \\ &= \lambda_1 f(b_1) + \lambda_2 f(b_2) + \dots + \lambda_k f(b_k) = L(v) \end{aligned}$$

Άρα $M=L$ και η L είναι μοναδική.

ΑΣΚΗΣΗ 15

Έστω $B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ ο πίνακας με γραμμές τα διανύσματα $v_1 = (1, 1, 1)$
 $v_2 = (0, 1, -1)$ και $v_3 = (1, 2, 1)$

$\det B = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 3 - 2 = 1 \neq 0$. Επομένως, τα v_1, v_2, v_3 είναι γρ. ανεξάρτητα και (επειδή $\dim \mathbb{R}^3 = 3$) αποτελούν βάση του \mathbb{R}^3 .

Άρα, σύμφωνα με την άσκηση 14, \exists μοναδική απεικόνιση $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ τ.ω. $f(v_1) = w_1$, $f(v_2) = w_2$, $f(v_3) = w_3$ όπου $w_1 = (1, 0, 1)$
 $w_2 = (2, 1, 3)$, $w_3 = (1, 1, 2)$

α) Ξέρουμε ότι $f(v_1) = (1, 0, 1) = e_1 + e_3$, $f(v_2) = (2, 1, 3) = 2e_1 + e_2 + 3e_3$,
 $f(v_3) = (1, 1, 2) = e_1 + e_2 + 2e_3$, όπου $\{e_1, e_2, e_3\}$ η κανονική βάση του \mathbb{R}^3 , και επιπλέον ότι $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ βάση του \mathbb{R}^3 . Άρα:

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix} \text{ ως προς των } \mathbb{B} \text{ και την κανονική βάση } \mathbb{B}' = \{e_1, e_2, e_3\}$$

Για να βρούμε τον πίνακα A της f ως προς την κανονική βάση \mathbb{B}' εργασόμαστε ως εξής:

$$f(v_1) = e_1 + e_3 \Rightarrow f(1, 1, 1) = e_1 + e_3 \Rightarrow f(e_1 + e_2 + e_3) = e_1 + e_3$$

$$\Rightarrow f(e_1) + f(e_2) + f(e_3) = e_1 + e_3 \quad (1)$$

$$f(v_2) = 2e_1 + e_2 + 3e_3 \Rightarrow f(0, 1, -1) = 2e_1 + e_2 + 3e_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow f(e_2 - e_3) = 2e_1 + e_2 + 3e_3 \Rightarrow f(e_2) - f(e_3) = 2e_1 + e_2 + 3e_3 \quad (2)$$

$$f(v_3) = e_1 + e_2 + 2e_3 \Rightarrow f(1, 2, 1) = e_1 + e_2 + 2e_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow f(e_1 + 2e_2 + e_3) = e_1 + e_2 + 2e_3 \Rightarrow f(e_1) + 2f(e_2) + f(e_3) =$$

$$= e_1 + e_2 + 2e_3 \quad (3)$$

$$A_{\mathbb{B}' \times \mathbb{B}} \{(1), (2), (3)\} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f(e_1) \\ f(e_2) \\ f(e_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e_1 + e_3 \\ 2e_1 + e_2 + 3e_3 \\ e_1 + e_2 + 2e_3 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} f(e_1) \\ f(e_2) \\ f(e_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} e_1 + e_3 \\ 2e_1 + e_2 + 3e_3 \\ e_1 + e_2 + 2e_3 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} f(e_1) \\ f(e_2) \\ f(e_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e_1 + e_3 \\ 2e_1 + e_2 + 3e_3 \\ e_1 + e_2 + 2e_3 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} f(e_1) \\ f(e_2) \\ f(e_3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3e_1 - e_2 + 2e_3 \\ e_2 + e_3 \\ -2e_1 - 2e_3 \end{bmatrix}$$

Επομένως, ο πίνακας A της f ως προς την κανονική βάση είναι:

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$B) \quad A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -2 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} (-1/3) & (2/3) \\ \leftarrow (-) & \\ \leftarrow (-) & \end{matrix}} \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2/3 \\ 0 & 1 & -2/3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} 1 \\ \leftarrow (-) \end{matrix}}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = U$$

$$\begin{aligned} \{\text{Βάση } \text{Im} f\} &= \{\text{Βάση του } R(A)\} = \{\text{στήλες } A \text{ που αντιστοιχούν} \\ &\text{στις στήλες του } U \text{ με τους οδηγούς}\} = \{1_1, 2_1 \text{ στήλη του } A\} = \\ &= \{(3, -1, 2), (0, 1, 1)\} \text{ ως προς την κανονική βάση του } \mathbb{R}^3. \end{aligned}$$

Οπότε, η εικόνα της f είναι το επίπεδο των διανυσμάτων $(3, -1, 2)$ και $(0, 1, 1)$.

$$\begin{aligned} \gamma) \quad f(x) = 0 &\Leftrightarrow Ax = 0 \Leftrightarrow Ux = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_2 = \frac{2}{3}x_3 \\ 3x_1 = 2x_3 \Rightarrow x_1 = \frac{2}{3}x_3 \end{array} \right\} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = x_3 \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad x_3 \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

$$\{\text{Βάση του } \text{Ker} f\} = \{\text{Βάση του } N(A)\} = \left\{ \left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1 \right) \right\} \text{ ως προς την κανονική βάση του } \mathbb{R}^3.$$

Άρα, ο πυρήνας της f είναι η ευθεία του διανύσματος $\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1 \right)$

5) Κάθε διάνυσμα w του $\text{Im}f$ γράφεται ως γραμμικός συνδυασμός των διανυσμάτων βάσης του $\text{Im}f$ που υπολογίστηκαν στο ερώτημα β. Δηλαδή

$$w = \lambda_1 \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \text{ με } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow w = \lambda_1 \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 0 \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow w = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow w = A \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow w = A \left(\underbrace{\lambda_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}}_v \right) \Rightarrow w = f(v)$$

Άρα $\forall w \in \text{Im}f, \exists v \in \langle (1, 0, 0), (0, 1, 0) \rangle$

τέτοιο ώστε $w = f(v)$

Επίσης $\dim(\langle (1, 0, 0), (0, 1, 0) \rangle) = 2$ αφού τα δύο αυτά διανύσματα είναι γρ. ανεξάρτητα. Άρα, ο συντούμενος διανυσματικός υπόχωρος του \mathbb{R}^3 είναι ο $V = \langle (1, 0, 0), (0, 1, 0) \rangle$

$$\varepsilon) f(v) = \begin{bmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \Leftrightarrow Av = \begin{bmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{αναδοίφηση}} \cup v = \begin{bmatrix} 6 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ 3x_1 - 2x_3 = 6 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 1 + \frac{2}{3}x_3 \\ x_1 = 2 + \frac{2}{3}x_3 \end{cases} \Leftrightarrow v = \begin{bmatrix} 1 + \frac{2}{3}x_3 \\ 1 + \frac{2}{3}x_3 \\ x_3 \end{bmatrix}, \quad x_3 \in \mathbb{R}$$

π.χ. για $x_3=1$, έχουμε $V = \begin{bmatrix} 5/3 \\ 8/3 \\ 1 \end{bmatrix}$

67) $\forall w \in W$, θα υπάρχει $\lambda \in \mathbb{R}$ τ.ω. $f(w) = \lambda \begin{bmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow Aw = \lambda \begin{bmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \Leftrightarrow Uw = \lambda \begin{bmatrix} 6 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} 6 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow W = \begin{bmatrix} \lambda + \frac{2}{3}x_3 \\ 2\lambda + \frac{2}{3}x_3 \\ x_3 \end{bmatrix}, \lambda, x_3 \in \mathbb{R}$$

$$\text{Άρα: } w = \lambda \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Τα διανύσματα $(1, 2, 0)$ και $(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1)$ είναι γραμμικώς ανεξάρτητα και $w \in \langle (1, 2, 0), (\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1) \rangle$, $\forall w \in W$

Επιπλέον, $\dim \langle (1, 2, 0), (\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1) \rangle = 2 = \dim W$

Άρα: $W = \langle (1, 2, 0), (\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, 1) \rangle$

ΑΣΚΗΣΗ 16

Έστω $m = n$ διάσ. γραμμών
 $n = n$ διάσ. στηλών

α) $\det A = 0$, οπότε $r(A) < m = n$ και η απεικόνιση δεν είναι ούτε "1-1", ούτε "επι". Επίσης, \nexists αριστερός ή δεξιός αντίστροφος.

β) $\det B = -6 \neq 0$. Επομένως, $r(A) = m = n$ και η απεικόνιση είναι "1-1" και "επι". Επίσης, υπάρχουν αριστερός και δεξιός αντίστροφος ίσοι μεταξύ τους και ίσοι με $A^{-1} = \frac{1}{-6} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -3 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/6 & 1/3 \\ 1/2 & 0 \end{bmatrix}$

$$\gamma) r(C) = 1 = m < 3 = n$$

Άρα, η απεικόνιση είναι "επι", αλλά όχι "1-1".

Επίσης, \exists μόνο δεξιός αντίστροφος, ο οποίος ισοδύναμα με

$$C^T (C C^T)^{-1} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 3 & 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \right)^{-1} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \frac{1}{14} = \begin{bmatrix} 3/14 \\ 1/7 \\ -1/14 \end{bmatrix}$$

$$\delta) D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{(-)} \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 5/3 & -2/3 \end{bmatrix}$$

$$\text{Άρα } r(D) = 2 = m < 4 = n$$

και επομένως, η απεικόνιση είναι "επι", αλλά όχι "1-1".

Επίσης, \exists μόνο δεξιός αντίστροφος, ο οποίος ισοδύναμα με

$$\begin{aligned} D^T (C C^T)^{-1} &= \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right)^{-1} = \\ &= \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 14 & -2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \frac{1}{38} \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 14 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 7/38 & -4/19 \\ 0 & 0 \\ 4/19 & 9/19 \\ 1/38 & -6/19 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Σημείωση: Έστω πίνακας $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Αν ο A έχει δεξιό αντίστροφο, τότε αυτός ισοδύναμα με $A^T (A A^T)^{-1} A^T$, ενώ αν ο A έχει αριστερό αντίστροφο, τότε αυτός ισοδύναμα με $(A^T A)^{-1} A^T$.

ΑΣΚΗΣΗ 17

Αφού $pr_W(v) \in W$, υπάρχουν $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ τέτοια ώστε

$$pr_W(v) = \lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2 + \dots + \lambda_n b_n \Rightarrow pr_W(v) = A \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow pr_W(v) = AX, \quad \text{όπου } X = \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{bmatrix}$$

Επίσης, $v - pr_W(v)$ ορθογώνιο στον W , και επειδή $W = R(A)$ (εξ' ορισμού του πίνακα A), το $v - pr_W(v)$ είναι ορθογώνιο στον $R(A)$. Επομένως, $v - pr_W(v) \in N(A^T) \Rightarrow$

$$\Rightarrow A^T(v - pr_W(v)) = 0 \Rightarrow A^T(v - AX) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A^T v = A^T A X \Rightarrow X = (A^T A)^{-1} A^T v \quad (1)$$

όπου ο $A^T A$ είναι αντιστρέψιμος, επειδή $N(A^T A) = N(A)$ (βλ. Άσκηση 3, φύλλο 8) και $\dim N(A) = 0 \Leftrightarrow \dim N(A^T A) = 0 \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow r(A^T A) = n \Leftrightarrow \det(A^T A) \neq 0$$

Αντικαθιστώντας την (1) στην εξίσωση $pr_W(v) = AX$ προκύπτει

$$\text{ότι } pr_W(v) = \underbrace{A(A^T A)^{-1} A^T}_{P} v = P v$$

ΑΣΚΗΣΗ 18

Έστω $P = A(A^T A)^{-1} A^T$ πίνακας προβολής πάνω σε έναν υπόχωρο W του \mathbb{R}^m , όπου A πίνακας με στήλες τις συντεταγμένες των

διανυσμάτων μιας διατεταγμένης βάσης του W . Τότε:

$$P^T = [A(A^T A)^{-1} A^T]^T = (A^T)^T [(A^T A)^{-1}]^T A^T = A [(A^T A)^T]^{-1} A^T = \\ = A (A^T A)^{-1} A^T = P, \text{ δηλ. ο } P \text{ είναι συμμετρικός}$$

Επίσης, $P^2 = [A(A^T A)^{-1} A^T] [A(A^T A)^{-1} A^T] =$

$$= A \underbrace{(A^T A)^{-1} A^T A (A^T A)^{-1}}_I A^T = A (A^T A)^{-1} A^T = P$$

Αντιετρόφως, έστω ότι $P^2 = P = P^T$. Θα δείξουμε ότι ο P είναι ο πίνακας προβολής στον υπόχωρο $R(P)$.

$\forall b \in \mathbb{R}^m$, έχουμε ότι $Pb \in R(P)$.

Για να είναι το διάνυσμα Pb προβολή του b στον υπόχωρο $V = R(P)$, αρκεί το διάνυσμα $b - Pb$ να είναι ορθογώνιο στον V , δηλαδή αρκεί το $(b - Pb) \in N(P^T)$ (μιας και $V^\perp = N(P^T)$)

$$\text{Έχουμε: } P^T(b - Pb) = P^T b - \underset{\substack{\uparrow \\ P^T = P}}{P^T P} b = Pb - P^2 b = \\ = \underset{\substack{\uparrow \\ P^2 = P}}{P} b - Pb = 0. \text{ Επομένως, } (b - Pb) \in N(P^T)$$

Επομένως, $P =$ πίνακας προβολής στον $R(P)$.

ΑΣΚΗΣΗ 19

Προφανώς $\nexists \lambda \in \mathbb{R}$ τέτοιο ώστε $v_1 = \lambda v_2$. Άρα, τα v_1, v_2 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα και επομένως βάση του $\langle v_1, v_2 \rangle$. Επομένως,

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (\text{βλ. εκφώνηση της άσκησης 17})$$

Ο πίνακας προβολής είναι $P = A(A^T A)^{-1} A^T$

$$\text{Έχουμε: } A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ -3 & -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & 0 \\ 0 & 14 \end{bmatrix}$$

$$\text{Άρα: } (A^T A)^{-1} = \begin{bmatrix} 1/7 & 0 \\ 0 & 1/14 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{και } P &= A(A^T A)^{-1} A^T = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/7 & 0 \\ 0 & 1/14 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ -3 & -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 11/14 & 5/14 & 1/7 & -1/7 \\ 5/14 & 3/14 & 1/7 & 1/7 \\ 1/7 & 1/7 & 1/7 & 2/7 \\ -1/7 & 1/7 & 2/7 & 6/7 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Η προβολή του διανύσματος $v = (7, 5, 1, 0)$ πάνω στον υπόχωρο $\langle v_1, v_2 \rangle$ είναι ίση με

$$Pv = \begin{bmatrix} 52/7 \\ 26/7 \\ 13/7 \\ 0 \end{bmatrix}$$